

- hamowanie według dowolnie zaprojektowanego profilu (wykresu) dla wcześniej wymienionych trybów hamowania;
- symulacja przemieszczania się ładunku przewożonego, z tyłu na przód pojazdu, podczas hamowania, bazująca na korekcji bezwładności;
- symulacja hamowania pojazdu hybrydowego gdzie pewna wartość energii kinetycznej jest absorbowana przez ładowanie baterii.

Dla symulacji warunków eksploatacyjnych stanowisko musi posiadać system wentylacji – chłodzenia komory badawczej hamulca powietrzem o:

- regulowanej temperaturze przy temperaturze zewnętrznej: $-15 \pm 30^{\circ}\text{C}$;
- regulowanej zmiennej wydajności od $0 \text{ m}^3/\text{h}$ do przynajmniej $4000 \text{ m}^3/\text{h}$.

Przedmiotowy system wentylacji musi być integralną częścią stanowiska i jest dostarczany przez Wykonawcę razem z niezbędnymi kanałami powietrznymi oraz instalacją, wyłączając prace przy konstrukcji budynku. Punkty pracy systemu wentylacji powinny być ustawialne z poziomu programu stanowiska badawczego (podczas pracy w trybie automatycznym) a bieżące stany pracy powinny być zapisywane. System powinien także działać w trybie ręcznym. Powinien także posiadać wizualizację stanu pracy (ustawione parametry, aktualne parametry, awarie). Dodatkowo system wentylacyjny powinien być wyposażony w detektor i łapacz iskiei, kontrolę podciśnienia (aby pył nie wydostawał się z komory badawczej konieczne jest zachowanie w niej podciśnienia), czujniki temperatury i wilgotności, oraz tryby pracy na świeżym, recyrkulowanym lub zmieszonym powietrzu.

5. Automatyczny tryb pracy stanowiska

W automatycznym trybie pracy Stanowisko musi umożliwiać zaprogramowanie dowolnej liczby hamowań po sobie następujących o tych samych lub różnych parametrach wejściowych.

Dotyczy to w szczególności zdolności automatyki stanowiska do osiągnięcia bezpośrednio „hamowanie po hamowaniu” często skrajnych wartości zadanych parametrów wejściowych takich jak np. stały moment (opóźnienie) przy maksymalnym dopuszczalnym przekroczeniu tej wartości tzw. „overshot” o 3%.

Dla przykładu, jak w Tabeli nr 6 Załącznika nr 5:

- hamowanie ze stałym opóźnieniem $6,5 \text{ m/s}^2$
- następne hamowanie ze stałym opóźnieniem $0,5 \text{ m/s}^2$

Stanowisko musi posiadać możliwość programowania co najmniej następujących parametrów wejściowych:

- liczby hamowań do wykonania;
- prędkości początku hamowania;
- stałego momentu hamującego w opcji hamowania ze stałym momentem;
- stałego ciśnienia w układzie hamulcowym w opcji hamowania ze stałym ciśnieniem;
- stałego momentu hamującego w opcji „DRAG”;
- stałego ciśnienia hamującego w opcji „DRAG”;
- stałej prędkości w opcji „DRAG”;
- temperatury początku hamowania mierzonej:
 - w materiale ciernym okładziny hamulcowej;
 - w materiale bębna/tarczy hamulcowej;
 - bezstykowo na powierzchni tarczy hamulcowej (po zainstalowaniu czujnika);
- prędkości końca hamowania;
- całkowitego czasu cyklu hamowania.